

PHYSICS IN USE

FINAL REVISION

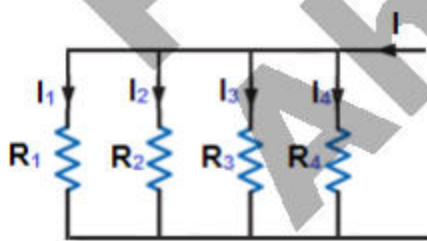
BY

AHMED HAIDER

مراجعة الفصل الاول

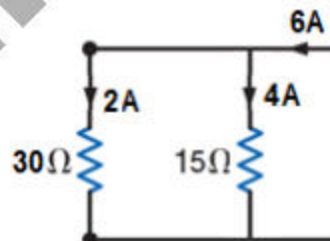
$\frac{R_1}{R_2} = \frac{L_1 A_2}{L_2 A_1} \Rightarrow \frac{R_1}{R_2} = \frac{L_1 r_2^2}{L_2 r_1^2}$	<p>1- عند المقارنة بين مقاومة سلكين من نفس المادة :</p>
<p>2- عند المقارنة بين سلكين بدلالة الكتلة:</p>	<p>سلكين مختلفين في المادة</p>
<p>إذا كان السلكين من نفس المادة</p> $\frac{R_1}{R_2} = \frac{L_1^2 m_2}{L_2^2 m_1}$	$\frac{R_1}{R_2} = \frac{\rho_{e1} \rho_1 L_1^2 m_2}{\rho_{e2} \rho_2 L_2^2 m_1}$
<p>$L_2 = 3L_1$, $A_2 = 1/3 A_1$</p>	<p>3- سحب سلك وزاد طوله لثلاثة امثال</p>
<p>$L_2 = 3/2 L_1$, $A_2 = 2/3 r A_1$</p>	<p>4- سحب سلك وزاد طوله بنسبة 50%</p>
<p>$L_2 = 4L_1$, $r_2 = 1/2 r_1$</p>	<p>5- سحب سلك وقل قطره للنصف</p>
<p>$A_2 = 2 A_1$, $L_2 = 1/2 L_1$</p>	<p>6- إذا ثني سلك من منتصفه ثم وصل من طرفيه</p>
<p>يكون مقاومته كل جزء $R/3$</p>	<p>7- سلك مقاومته R قسم لثلاثة اجزاء متساوية</p>
<p>8- طرق توصيل المقاومات</p>	
<p>عدة مقاومات على التوازي:</p> $R' = \frac{R_1 \times R_2}{R_1 + R_2}$ $\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3}$ <p>في حالة توصيل عدة مقاومات متساوية:</p> $R' = \frac{R}{N}$	<p>عدة مقاومات على التوالي</p> $R_{eq} = R_1 + R_2 + R_3$ <p>في حالة توصيل عدة مقاومات متساوية:</p> $R_{eq} = R \times N$

حساب التيار المار في الأفرع



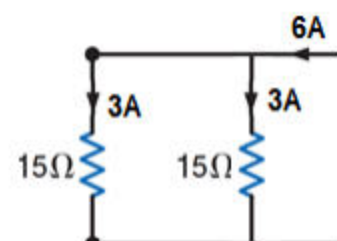
3- في حالة مجموعة مقاومات

$$I = \frac{I_{\text{كلية}} \times R}{R_{\text{الفرع}}}$$

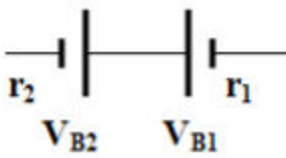
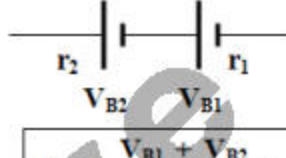


2- يتجزأ التيار بالنسبة العكسية أي ان المقاومة الصغيرة يمر بها الجزء الأكبر من التيار والعكس

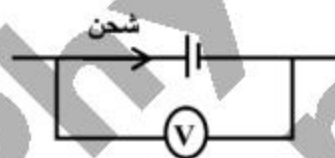

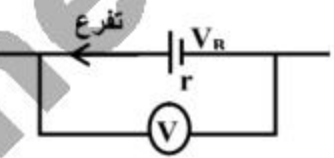
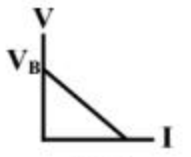
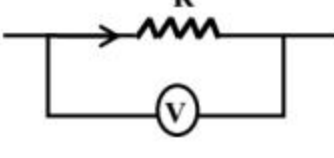
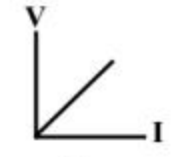
$$\frac{I_1}{I_2} = \frac{R_2}{R_1}$$

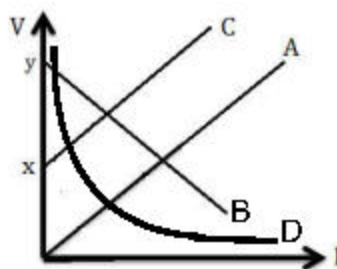


1- يتجزأ التيار المار في المقاومتين بالتساوي في حالة تساويهما في القيمة

<p>لحساب فرق الجهد بين طرفي عمود</p> $V = V_B - Ir$	<p>لحساب التيار الكلي في دائرة مغلقة</p> $I = \frac{V_B}{R_{eq} + r}$
<p>لحساب التيار الكلي في دائرة بها أكثر من مصدر موصلة كالتالي</p>  $I = \frac{ V_{B1} - V_{B2} }{R_{eq} + r_1 + r_2}$	<p>لحساب التيار الكلي في دائرة بها أكثر من مصدر موصلة كالتالي</p>  $I = \frac{V_{B1} + V_{B2}}{R_{eq} + r_1 + r_2}$
<p>العمود الكهربى الاكبر يفرغ الشحنة</p> $V_1 = V_{B1} - I r_1$ <p>العمود الكهربى الاصغر يشحن:</p> $V_2 = V_{B2} + I r_2$	<p>كل المصدرين يفرغ الشحنة</p> $V = V_B - Ir$
<p>لحساب كفاءة البطارية</p> $\text{كفاءة البطارية} = \frac{V_B - Ir}{V_B} \times 100$	<p>لحساب الجهد المفقود</p> $V = Ir$ <p>المفقود</p>

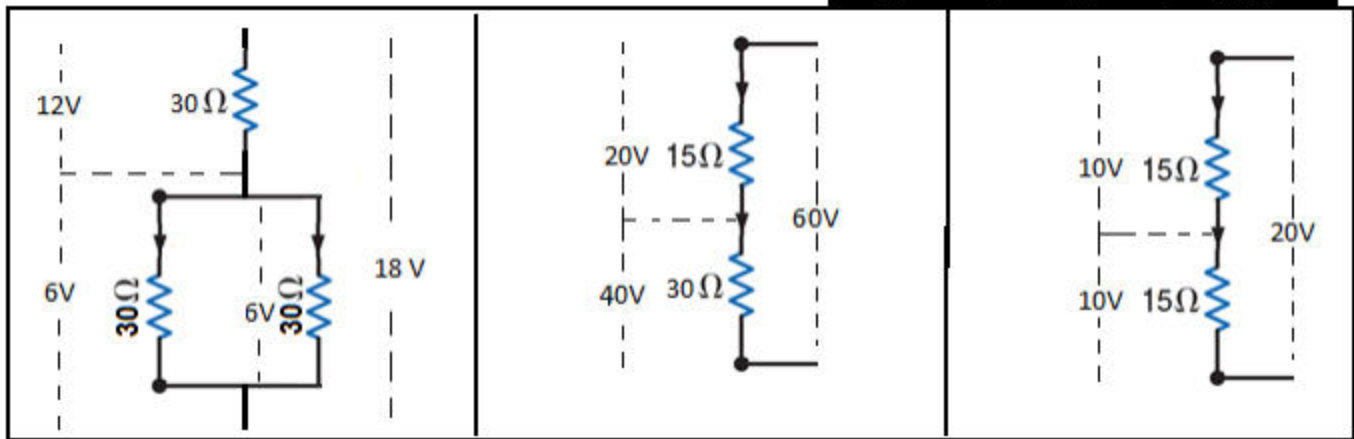
لايجاد قراءة الفولتميتر

<p>شحن</p>  $V = V_B + Ir$  $\text{slope} = \frac{V - V_B}{I} = r$	<p>تفريغ</p>  $V = V_B - Ir$  $\text{slope} = \frac{V - V_B}{I} = r$	 $V = IR$  $\text{slope} = \frac{V}{I} = R$
--	--	---

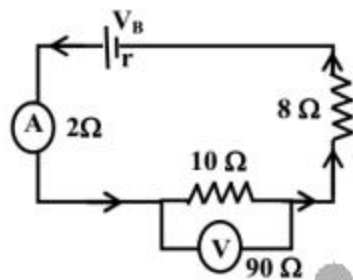


المنحنى	العلاقة	الميل
A		
B		
C		
D		

توزيع الجهد في الدائرة الكهربائية



في حالة وجود مقاومات للامبير والفولتميتر يتم حسابهم



$$R_1 = \frac{90 \times 10}{90 + 10} = 9 \Omega$$

مثال 90, 10 توازي

$$R_{eq} = 9 + 8 + 2 = 19 \Omega$$

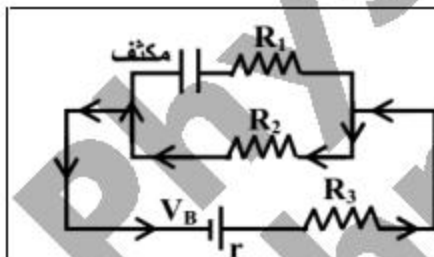
2, 9, 8 توالي

عند وجود ريوستات R في دائرة كهربائية وعند ضبط الزاقي:

- عند بداية الريوستات: المقاومة المأخوذة من الريوستات تساوي صفر
- عند نهاية الريوستات: المقاومة المأخوذة من الريوستات تساوي R
- عند منتصف الريوستات: المقاومة المأخوذة من الريوستات تساوي $R/2$

الحالات التي تلغى فيها المقاومة:

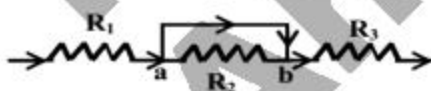
تلغى المقاومة عندما لا يمر بها تيار:



(1) المقاومة موصلة مع مكثف مشحون ومصدر مستمر مستمر

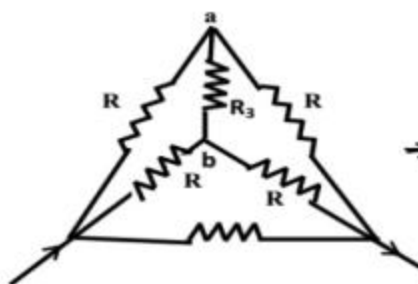
$$R_1 = R_2 + R_3$$

المقاومة R_1 ملغية



(2) سلك عديم المقاومة

(3) تساوي الجهد بين طرفي المقاومة \Leftarrow المقاومة R_3 ملغية



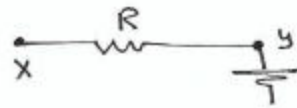


$$-V_{xy} = V_B - Ir$$

مثلاً: حساب الجهد عند نقطة

- ① نقطة معلومة الجهد مسبقاً مثل الأرض $= 0$
 ② التيار واتجاهه.

لاحظ: معرفة الجهد بين نقطتين تفعل إحدهما بالأرضى مباشرة = جهد النقطة الأخرى



$$V_{xy} = V_x - V_y \text{ but } V_y = 0$$

$$\therefore V_{xy} = V_x$$

والبقاء: حساب القدرة المنتقلة في الدائرة

المنجيب: بطاريات التفريغ

$$P_w = IV_B + IV_B + \dots$$

المتوالية: مكابلات + شحن

$$P_w = I^2 R + \dots + IV_B + \dots$$

خاصة: مسارات مفتوحة (مزدسة دائرة)

① بطارية عميقة ② سبع الجهد

تابع الشرح كما يزيد الجهد

حسب القدرة في الدارة المفتوحة

يفضل عند طريقه المتوالية

لنقوم استخدام المنجيب + بطارية صلبة

أحمد حيدر البينا
مدرس الفيزياء
303004

قانونا كيرشوف ← حل الدوائر المعقدة

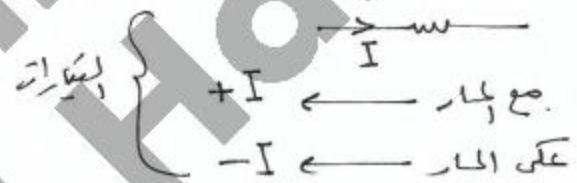
$$\sum I_{in} = \sum I_{out} \text{ (الأول)}$$

$$\sum V_B = \sum IR \text{ (الثاني)}$$

اولاً حساب المعادلات ③ معادلات ③ معادلات

معادله ① ← القانون الأول (نقطة تفريغ)
 معادله ②, ③ ← الثاني (مسار نقطة)

$$\sum V_B = \sum IR \text{ قاعدة الدوائر}$$



لاحظ: كل تيار يبدأ من نقطة وينتهي في نقطة

حساب معرفة الجهد بين نقطتين

$$V_{ab} = V_a - V_b \text{ (بكل عام)}$$

$$V_{ab} = -V_{ba} \begin{cases} V_{ab} = V_a - V_b \\ V_{ba} = V_b - V_a \end{cases}$$

① بينه الفئتين مقارنة $V = IR$

② بينه بطارية

$$V_{ab} = V_B - Ir \text{ تفريغ } a \leftarrow b$$

$$V_{ab} = V_B + Ir \text{ شحن } a \rightarrow b$$

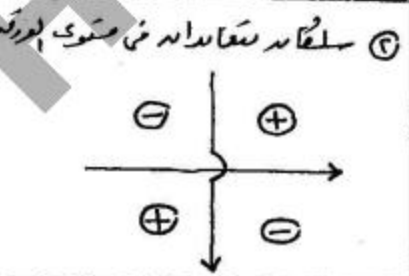
③ بينه مقاومة و بطارية

$$V_{ab} = V_B - I(r+R) \text{ تفريغ } a \leftarrow b$$

$$V_{ab} = V_B + I(r+R) \text{ شحن } a \rightarrow b$$

لاحظ: إذا كان الجهد في الدارة متساوياً بالفرن - نضع إشارة سالبة قبل $-V$

مراجعة الفصل الثاني

وحدة المقارنة	السلك المستقيم	الملف الدائري	الملف اللولبي
الشكل	دوائر متحدة المركز مركزها السلك نفسه تنزاح بم بالقرب منه السلك وتتقارب بالبعد عنه.	يشبه مجال قرص مسطح او مقاطع قصير	يشبه مجال قضيب مقاطع له قطباه مستديرا
الاتجاه	وه اليد اليمنى لأصبع	وه البريم اليمنى	لما كويل
القانون	$B = \frac{\mu I}{2\pi d} = \frac{2 \times 10^{-7} I}{d}$	$B = \frac{\mu IN}{2r}$	$B = \frac{\mu IN}{L}$
الدوائر	① سلكه في مستوى الورقة 	① حلقاته في مستوى واحد 	① ملفاته لولبيته مقترنا المحاور وتساها: ② نفس الاتجاه $B_1 + B_2$ ③ عكس الاتجاه $B_1 - B_2$ ④ متعاينه $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$ ⑤ دارا احدهما 90° $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$
	② سلكاه متعايناه في مستوى الورقة 	② حلقاته متعايناه 	② متعاينه $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$ ③ دارا احدهما 90° $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$
	③ سلكاه محوذيابه على مستوى الورقة 	③ حلقاته متعايناه 	③ متعاينه $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$ ④ دارا احدهما 90° $\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$
	④ سلكه في مستوى الورقة والاخر عمودي على مستوى الورقة 	④ حلقاته في مستوى واحد دارا احدهما 180° زاوت كمانه ايضا خرج ← جمع قلت كمانه الفصيد جمع ←	④ اللغات تماهية: $L = 2\pi r N$ $L = 2\pi r^2 N$ دائري $\frac{B_1}{B_2} = \frac{N_1^2}{N_2^2} = \frac{r_1^2}{r_2^2}$

مدرس الفيزياء
٢٠١٥-٢٠١٦

سلك وحلقة دائرية

السلك \perp مستوى الحلقة السلك \parallel محور الحلقة					
	$\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$	$\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$	$r = d$	$B_1 - B_2$	$B_1 + B_2$

سلك وحلقة لولبية

السلك \perp محور المحور السلك \parallel محور الحلقة		
	$\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$	$\sqrt{B_1^2 + B_2^2}$

حلقة دائرية وحلقة لولبية

لولبي خنثية لغاته \Leftarrow دائري دائري ابعده لغاته \Leftarrow لولبي $\frac{B_{\text{لولبي}}}{B_{\text{دائري}}} = \frac{2r}{L}$		
	مستوى الدائري \parallel محور اللولبي محور الدائري \perp محور اللولبي $B_t = \sqrt{B_1^2 + B_2^2}$	مستوى الدائري \perp محور اللولبي محور الدائري \parallel محور اللولبي $B_t = B_1 \pm B_2$
$B_t = B$ سلك $B_1 - B_2 = B$ سلك	$\frac{I_1 N_1}{r_1} = \frac{I_2 N_2}{r_2}$ $\frac{I_1 N}{r} = \frac{I_2}{\pi d}$ $I_1 N = \frac{I_2}{\pi}$	$B_t = 0 \Leftarrow$ نقطة التعادل $\frac{I_1}{x} = \frac{I_2}{d+x}$ $\frac{I_1}{x} = \frac{I_2}{d-x}$
$B_t = B$ سلك $B_1 + B_2 = B$ سلك	$I_1 N = \frac{I_2}{\pi}$ $I_1 n = \frac{I_2}{2\pi d}$	$I_1 = I_2$ $I_1 = I_1$ $d_1 = d_2$
عدة ملفات وعدة أسلاك $B_t = B_t$ سلك		

أحمد حيدر
٠١١٥٠٣٠٦٥٥٤

عزم الدوران	القوة المغناطيسية
<p>شرحته</p> <p>• ملف يمر به تيار هو موضوع في مجال منتظم (هوازي - حائل)</p> <p>• قوته مقدار متناهي من المقدار متناهي</p> <p>• من الاتجاهين فيها ساند عمودية</p>	<p>شرطها:</p> <p>• سلك مستقيم يمر به تيار موضوع في مجال منتظم (عمودي - حائل)</p> <p>• سببها:</p> <p>اختلاف محله B على جانبيه لذلك فيعزل من المنطقة الخارج من B إلى المنطقة الداخل من B</p> <p>اتجاهها:</p> <p>• اليد اليسرى لتدريج الدينامو ← الحركة «لغوة» التيار ← المجال الاصابع ← السلك</p>
<p>عزم الدوران $\tau = B I A N \sin \theta$</p>	
<p>عزم ثنائي القطب $\vec{m} = I A N$</p>	
<p>لاحظ الفرق هنا</p>	<p>للك واحد</p>
<p>الملف</p>	<p>للك واحد</p>
<p>عظمي τ</p>	<p>للك واحد</p>
<p>$\tau = 0$</p>	<p>للك واحد</p>
<p>عظمي F</p>	<p>للك واحد</p>
<p>عظمي F</p>	<p>للك واحد</p>
<p>القوة المؤثرة على السلك</p>	<p>للك واحد</p>
<p>إذا كان الجسيم ← المتحرك يلقه</p>	<p>للك واحد</p>
<p>$f = B \frac{e \cdot l}{t}$ و $\frac{l}{t} = v$</p>	<p>للك واحد</p>
<p>$\therefore f = B e v$ *</p>	<p>للك واحد</p>

أجهزة لقياس
الكهربية

نظائرية ← عزز الدروع ← مؤشر يتحرك تدريجياً
رقمية ← الدلائل ومقاييس الحديثة ← رقم يظهر على شاشة

الحلقات ثورنر ذو الملف المتحرك (الحل س)

الأساس العلمي:	التركيب	التدريج: منتظم $\theta \propto I$
عزم الدوران	1- ملف متحرك من سلك نحاسي ملفوف حول إطار من الألومنيوم في قلبه ابطوانه من الحديد المطاوع غير مغناطيسي خراش	حساسه $G = \frac{\theta}{\text{deg} \mu A}$
الوظيفة:	2- قطباً مغناطيسيين مقعيرين 3- زوج من الملفات الزنبركية 4- حوامل من العقيق 5- مؤشر خفيف من الألومنيوم	العوامل:- $\theta \propto \frac{BAN}{R}$ ثابتة $R \rightarrow$ التي

مع الجلفانومتر	الدوميتير	القولنجيتير	الدوميتير
محزئ إحصاء R_s مقاومة صغيرة توصل مع التوازي	مضاعف الجهد R_m مقاومة كبيرة توصل مع التوالي	مقاومة عيارية + مطرية مقاومة ثمانية مضيقه وتطارد توازي	
$R_s = \frac{I_g R_g}{I - I_g}$	$R_m = \frac{V - I_g R_g}{I_g}$	$I_g = \frac{V_B}{R_g + R_c + R_v + r}$	المقاومة المقاومة
$R' = \frac{R_s R_g}{R_s + R_g}$	$R' = R_g + R_m$	$\therefore I_g = \frac{V_B}{R_t}$	المقاومة المقاومة
$S_A = \frac{I_g}{I} = \frac{R_s}{R_s + R_g}$	$S_V = \frac{V_g}{V} = \frac{R_g}{R_g + R_m}$	بعد توصيل مقادير محبولة R_x $I = \frac{V_B}{R_t + R_x}$ التدريج غير منتظم	الحساسية
منتظم $\theta \propto I$	منتظم $\theta \propto V$	$I \propto \frac{1}{R_x + R_t}$ تدريج عكس تدريج إدمير لده $I \propto \frac{1}{R}$ بدأ من 0 وسنجه ∞	التدريج
كلما قلت قيمة محزئ إحصاء تقل حساسية الدوميتير ويزداد مدى الدوميتير لقياس التيار	كلما زادت قيمة مضاعف الجهد تقل حساسية القولنجيتير ويزداد مدى القولنجيتير لقياس فرق الجهد		ملاحظة خاصة

قواعد تحديد الاتجاه

التقانة	أ مبير اليد اليمنى	البرمجة اليمنى	عقارب الساعة
الاستخدام	تحديد اتجاه المجال المغناطيسي عند مرور التيار في سلك مستقيم تحديد قطب ملف لولبي	تحديد اتجاه المجال المغناطيسي عند مرور التيار في ملف دايرى - لولبي تحديد اتجاه عزم ثنائي القطب	تحديد قطب ملف دايرى - لولبي
الطريقة:	نضضه على السلك باليد اليمنى حيث يشير :- اليد اليمنى - التيار باتن الاصبع - المجال قطب الملف الاصبع - التيار اليد اليمنى - القطب الشمالي	عند إدارة برمج يمين يمين حيث يشير :- اليد اليمنى - التيار اليد اليمنى - المجال الاتجاه الشمالي	عند النظر لوصف الملف إذا كان له عقارب مع عقارب الساعة N S
التقانة	فليمغ اليد اليمنى	فليمغ اليد اليسرى	لفز
الاستخدام	تحديد اتجاه التيار المتدفق في حلك مستقيم	تحديد اتجاه القوة المؤثرة على سلك مستقيم	تحديد اتجاه التيار المتدفق في ملف
الطريقة:	تجعل اصابع اليد اليمنى اليد اليمنى - المجال الوسطى - التيار مقاومة على يمينها البعده حيث يشير :- اليد اليمنى - الحركة (سرعة) اليد اليمنى - المجال الوسطى - التيار المتدفق	تجعل اصابع اليد اليسرى اليد اليسرى - المجال الوسطى - التيار مقاومة على يمينها البعده حيث يشير :- اليد اليسرى - الحركة (قوة) اليد اليسرى - المجال الوسطى - التيار	اتجاه التيار المتدفق النغير الحبيب له عند تدوير قطب سلك يتدفق على يمينها البعده مقاومة وعند ابعاد قطب سلك يتدفق على يمينها البعده قطب من ملف

Ahmed Haider - M.Sc. Nano Technology and Material Science.

مراجعة الفصل الثالث

$$L = \frac{\mu AN^2}{l}$$

$$M = \frac{\mu A_2 N_1 N_2}{l_1}$$

$$N \Delta \Phi_m = QR$$

$$N_2 \Delta \Phi_m = M \Delta I_1$$

$$N \Delta \Phi_m = L \Delta I$$

$$I_{max} = \frac{V_B}{R}$$

$$I_{ins} = \frac{V_B - L \frac{\Delta I}{\Delta t}}{R}$$

$$\frac{\Delta I}{\Delta t} = \left(\frac{V_B}{L} \right) \text{ (بماقة)}$$

$$-N \frac{\Delta \Phi_m}{\Delta t}$$

$$\Delta \Phi_m = -BA \rightarrow 90^\circ, 270^\circ$$

$$\Delta \Phi_m = -2BA \rightarrow 180^\circ$$

$$\Delta \Phi_m = 0 \rightarrow 360^\circ, 180^\circ \text{ موازى}$$

طاقة حركية

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

(-) قاعدة ليد

$$\Phi_m \rightarrow w_b$$

$$M, L \rightarrow H.$$

$$emf \rightarrow V$$

$$NBA\omega \sin \omega t$$

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

emf

مقاومة

$$emf_{eff} = \frac{emf_m}{\sqrt{2}} = 0.707 emf_{max}$$

$$emf_{av} = \frac{2}{\pi} emf_m = 0.636 emf_m$$

$$emf_{av} = \frac{2}{3\pi} emf_m = 0.212 emf_m$$

$$emf_{\frac{1}{2}} = 0.5 emf_{max}$$

$$P_w = I V = I^2 R = \frac{V_{eff}^2}{R}$$

$$W = I V t = I^2 R t = \frac{V_{eff}^2 t}{R}$$

أحمد حيدر

٠١١٥٠٣٠٦٥٥٤

الاساس العلى:

- 1- ادينامو (مولد الكرى) ى كى الكرى قضاى
- 2- المحول الكرى ى كى الجىدار سىر ملى
- 3- مصباح اىلدر سىت ى كى الذكى
- 4- افران كى ى كى اىلدارت الدوامىة
- 5- المحرك الكرى ى كى عزم الدردواج
- 6- دائرة اىلدر سىتال اىلدر ى كى الرىة
- 5- ن الدرسال ى كى كىة

وظائف

- 1- ادينامو ى كى قوئل لىة كىة ى كىة
- 2- المحول الكرى ى كى رىع / رىة كىة كىة
- 3- المحرك ى كى كىة لىة الكرى ى كىة
- 4- افران كى ى كى كىة

العوامل:

- 1- عد ذلك كىة كى لىة (كىة)
- 2- عد اللغات - لىة لىة لىة لىة
- 3- قوئل لىة لىة - سىة كىة لىة
- 4- سائل القوئل

- 2- عد ذلك كىة كى لىة

- 1 كىة لىة ى كىة طول لىة ى كىة سىة كىة
- 2 الزاوىة سىة اىة كىة لىة لىة

- 3- عد كىة لىة ى كىة

$$L = \frac{emf \Delta t}{\Delta I} = \frac{MAN^2}{l} \quad (H)$$

$$M = \frac{emf_2 \Delta t}{\Delta I} = \frac{M N_1 N_2 A_2}{l_1} \quad (14)$$

- 1 سائل القوئل

- 1 عد اللغات

- 2 عد اللغات

- 2 سىة لىة

- 3 طول اللىة

- 3 سىة لىة

- 4 سىة وىة

- 4 لىة القاطل سىة لىة

- 5 لىة كىة

- 5- عد ذلك كىة كى لىة (ادىنامو)

- 1 عد اللغات ى كىة لىة ى كىة وىة لىة
- 2 سىة وىة لىة (لرد)

- 7- قوئل لىة ى كىة سىة عد اللغات

هام جدا "عوامل لىة لىة"

- 1 كىة كىة

- 1 سىة لىة لىة
- 2 قوئل لىة لىة
- 3 قوئل لىة لىة

- 2 قوئل لىة لىة

- 3 عد اللغات كى لىة

- 4 كىة لىة
- 5 سىة وىة لىة

- 3 سىة لىة الدوامىة

- 1 سىة لىة لىة

- 2 لىة لىة لىة لىة

كوىة الطاقه

- 1 افران كى ى كىة سىة سىة ى كىة

- 2 مصباح اىلدر سىت ى كىة سىة سىة ى كىة

- 3 ادينامو ى كىة كىة ى كىة

- 4 المحرك ى كىة كىة ى كىة

ظاهرة كىة الكرى قضاى

- 1 ظاهرة كىة كىة كىة كىة كىة

- 2 قوئل لىة لىة لىة

ظاهرة كىة كىة كىة

- 1 الظاهر الكرى قضاى كىة كىة كىة

- 2 اوسىة كىة كىة كىة كىة كىة

- 3 سىة لىة كىة كىة كىة

ظاهرة كىة كىة

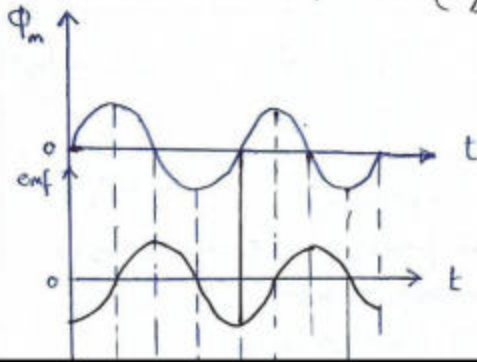
- 1 الظاهر الكرى قضاى كىة كىة كىة

- 2 اوسىة كىة كىة كىة كىة

$$(\sin \theta) \leftarrow \Phi_m = BA \sin \theta$$

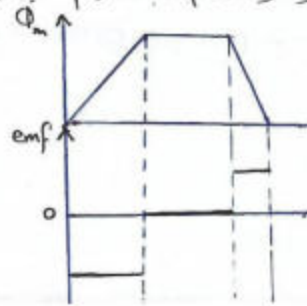
$$(-\cos \theta) \leftarrow \text{emf} = NBA \left(-\frac{\Delta \sin \theta}{\Delta t} \right)$$

مقلوبه :-

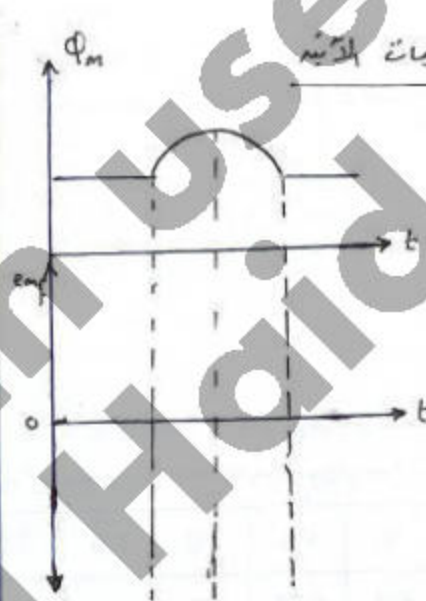
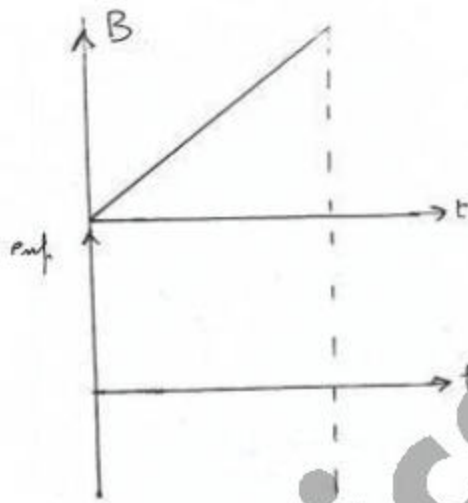


مقلوب كل

إذا كانه إحصيه يتغير بانتظام (بلاوة فلهيه)
تكونه emf ثابتة وقراءى الإشارة إلبه (نر)

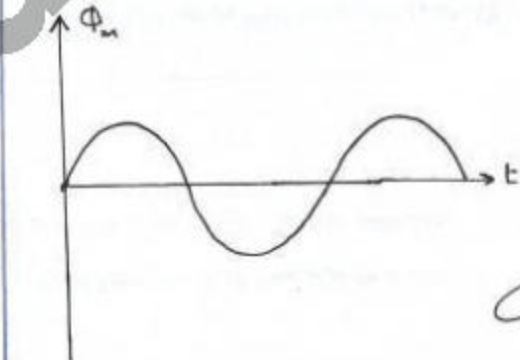
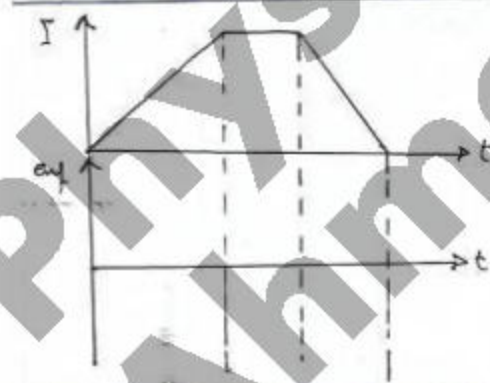


أحمد



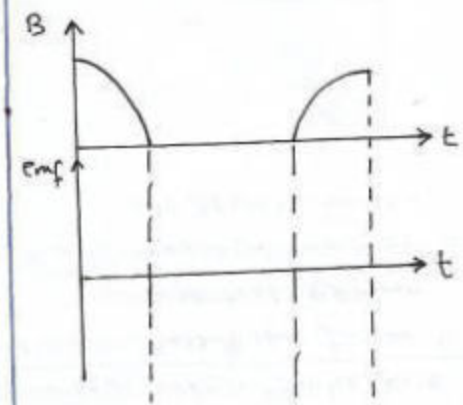
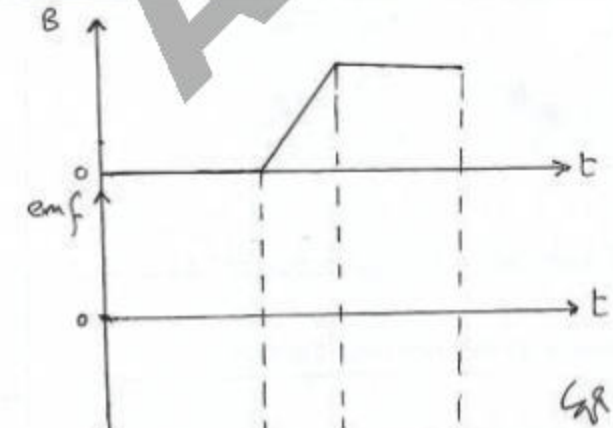
أحمد الرسومات اليدوية

أحمد



أحمد

أحمد



أحمد

أحمد

هناك الدزمنة في الدزمنة.

زمن الوصول للعظمى بدأ منه المحوري	زمن الوصول للعظمى بدأ منه الموازي
أول مرة $\leftarrow \frac{1}{4}T$ (90°)	أول مرة $\leftarrow 0$ (0°)
ثانية مرة $\leftarrow \frac{3}{4}T$ (270°)	ثانية مرة $\leftarrow \frac{1}{2}T$ (180°)
	ثالثة مرة $\leftarrow T$ (360°)

⊗ زمن الوصول لنصف لقيمته العظمى

بدأ منه المحوري				بدأ منه الموازي			
أول مرة	ثانية مرة	ثالثة مرة (أول -)	رابع مرة (ثاني -)	أول مرة (+)	ثانية مرة (أول -)	ثالثة مرة (أول -)	رابع مرة (ثاني -)
30°	150°	210°	330°	60°	120°	240°	300°
$\frac{1}{12}T$	$\frac{5}{12}T$	$\frac{7}{12}T$	$\frac{11}{12}T$	$\frac{1}{6}T$	$\frac{1}{3}T$	$\frac{2}{3}T$	$\frac{5}{6}T$

⊗ زمن الوصول للقيمته لفعاليته

بدأ منه المحوري				بدأ منه الموازي			
أول مرة	ثانية مرة	ثالثة مرة (أول -)	رابع مرة (ثاني -)	أول مرة (+)	ثانية مرة (أول -)	ثالثة مرة (أول -)	رابع مرة (ثاني -)
45°	135°	225°	315°	45°	135°	225°	315°
$\frac{1}{8}T$	$\frac{3}{8}T$	$\frac{5}{8}T$	$\frac{7}{8}T$	$\frac{1}{8}T$	$\frac{3}{8}T$	$\frac{5}{8}T$	$\frac{7}{8}T$

نقل الطاقة

$$\left. \begin{array}{l} P_{\text{مطلوب}} = IV \\ P_{\text{مقدور}} = I^2 R \end{array} \right\} P_{\text{مطلوب}} = P_{\text{مطلوب}} - P_{\text{مقدور}}$$

كفاءة النقل

$$\eta = \frac{P_{\text{مطلوب}}}{P_{\text{مقدور}}} \times 100$$

المحول الكهربائي

معاني

$$\frac{V_s}{V_p} = \frac{N_s}{N_p} = \frac{I_p}{I_s} = \frac{M}{L}$$

غير معاني

$$\eta = \frac{P_{\text{مطلوب}}}{P_{\text{مقدور}}} \times 100 = \frac{I_s V_s}{I_p V_p} \times 100$$


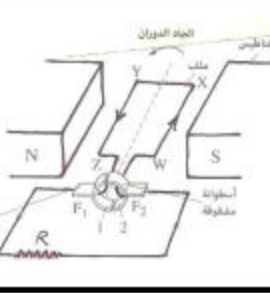
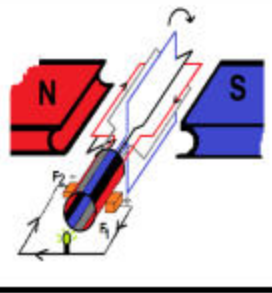

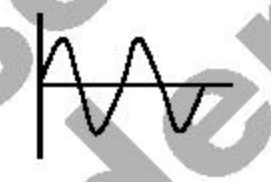


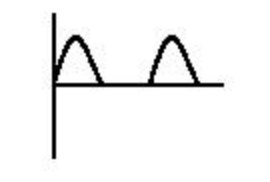
$$= \frac{V_s N_p}{V_p N_s} \times 100$$

محول به أكثر من ثانوي

$$\eta P_{\text{مطلوب}} = P_{\text{مطلوب}_1} + P_{\text{مطلوب}_2}$$

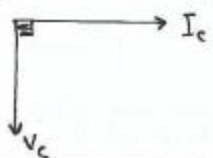
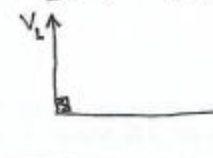
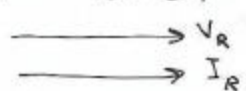
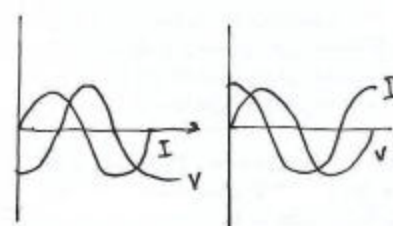
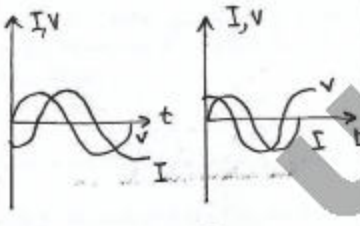
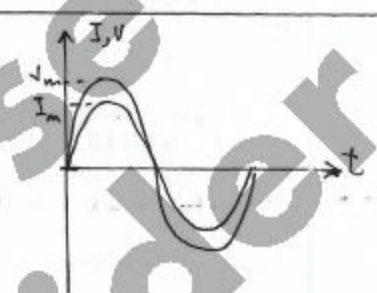
أحمد حيدر
٠١١٥٠٣٠٦٥٥٤

انواع الدينامو

المقارنة	دينامو تيار متردد	دينامو موحد الاتجاه	دينامو تيار مستمر	دينامو متردد متصل بدايود
التركيب				
شكل التيار الناتج				
التيار الملف	متردد	متردد	متردد	متردد
تيار الدائرة الخارجية	متردد	متردد	متردد	متردد
التردد	$f = 50 \text{ Hz}$	$f = 0 \text{ Hz}$	$f = 100 \text{ Hz}$	$f = 50 \text{ Hz}$
السرعة الزاوية	$\omega = 2\pi \times 50$	$\omega = 2\pi \times 50$	$\omega = 2\pi \times 50$	$\omega = 2\pi \times 50$
القيمة المتوسطة خلال دورة كاملة	$emf_{av} = 0$	---	$emf_{av} = \frac{2emf_{max}}{\pi}$	$emf_{av} = \frac{emf_{max}}{\pi}$
القيمة الفعالة	$emf_{eff} = \frac{emf_{max}}{\sqrt{2}}$	---	$emf_{eff} = \frac{emf_{max}}{\sqrt{2}}$	$emf_{eff} = \frac{emf_{max}}{2}$
القدرة	$P_h = I_{eff} V_{eff} = \frac{I_{rms} V_{rms}}{2}$	---	$P_h = I_{eff} V_{eff} = \frac{I_{rms} V_{rms}}{2}$	$P_h = I_{eff} V_{eff} = \frac{I_{rms} V_{rms}}{2}$

وجه المقارنة	الجلفانومتر	المحرك الكهربى	المحرك المتذبذب	دينامو التيار المتردد	دينامو التيار موحد الاتجاه
التركيب					
الوظيفة	قياس تيارات ضعيفة	كهربية ← حرارية	كهربية ← حرارية	حرارية ← كهربية	حرارية ← كهربية
الأساس الميكانيكى	عزم الازدواج	عزم الازدواج	عزم الازدواج	الحث الكهرومغناطيسى	الحث الكهرومغناطيسى
نهايتى الملف	ملفان زنبركيان	نصفى اسطوانة مشقوقة	حلقتان معدنيتان	حلقتان معدنيتان	نصفى اسطوانة مشقوقة
قلب الملف	اسطوانة من الحديد المطاوع ثابتة و غير مقسمة على هيئة شرائح	اسطوانة من الحديد المطاوع مقسمة على هيئة شرائح رقيقة ومعزولة للحد من التيارات الدوامية حيث أنها تدور مع الملف فيتغير معدل قطعها لخطوط الفيض			
اتجاه التيار فى الملف	فى اتجاه واحد	ينعكس كل نصف دورة	فى اتجاه واحد	ينعكس كل نصف دورة	ينعكس كل نصف دورة
اتجاه دوران الملف	فى الاتجاهين	فى اتجاه واحد	فى الاتجاهين	يدور بطاقة ميكانيكية من الخارج	يدور بطاقة ميكانيكية من الخارج
الرسم البيانى					

مراجعة الفصل الرابع

دائرة بـ C دائرة بـ مكثف	دائرة بـ L دائرة بـ ملف	دائرة بـ R دائرة بـ مقاوم
<p>V يتأخر عن I بزاوية 90°</p> 	<p>V يتقدم على I بزاوية 90°</p> 	<p>الجهد والسيار يتفقان في الطور</p> 
		
<p><u>التيار</u> $I = \frac{V}{X_C}$</p> <p>$I_{eff} \propto f \iff X_C = \frac{1}{2\pi f C}$</p>	<p><u>التيار</u> $I = \frac{V}{X_L}$</p> <p>$I_{eff} \propto \frac{1}{f} \iff X_L = 2\pi f L$</p>	<p><u>التيار</u> $I = \frac{V}{R}$</p> <p>I_{eff} لا يتوقف على التردد</p>
<p>في الترددات العالية جداً</p> <p>$\uparrow I \iff X_C \downarrow$</p> <p>مغلقة - مرشح للترددات المنخفضة</p>	<p>في الترددات العالية جداً</p> <p>$I \approx 0 \iff X_L \uparrow$</p> <p>مفتوحة - مرشح للترددات العالية</p>	<p>في الترددات العالية جداً</p> <p>I_{eff} لا يتأثر</p> <p>لا تصنع كمرشح</p>
<p>مع مصدر متردد $f=0$</p> <p>$I=0 \iff X_C=\infty$</p>	<p>مع مصدر متردد $f=0$</p> <p>$I=\infty \iff X_L=0$</p>	<p>مع مصدر متردد $f=0$</p> <p>$I = \frac{V}{R}$</p>
<p>$I_m = \frac{V_m}{X_C}$</p> <p>$I = \frac{NBA 2\pi f}{\frac{1}{2\pi f C}}$</p> <p>$I_m \propto f^2$</p>	<p>$I_m = \frac{V_m}{X_L}$</p> <p>$I_m = \frac{NBA 2\pi f}{2\pi f L}$</p> <p>$I_m$ لا يتوقف على f</p>	<p>$I_m = \frac{V_m}{R}$</p> <p>$I_m = \frac{NBA 2\pi f}{R}$</p> <p>$I_m \propto f$</p>
<p>$P_w = 0$</p> <p>تخزنه الطاقة في حقل كهربائي</p>	<p>$P_w = 0$</p> <p>تخزنه الطاقة في حقل مغناطيسي</p>	<p>$P_w = I^2 R$</p> <p>تفقد الطاقة في حرارة</p>
<p>$V = V_m \sin \omega t$</p> <p>$I = I_m \sin(\omega t + 90^\circ)$</p> <p>فرع الجهد = 90°</p>	<p>$V = V_m \sin \omega t$</p> <p>$I = I_m \sin(\omega t - 90^\circ)$</p> <p>فرع الجهد = 90°</p>	<p>$V = V_m \sin \omega t$</p> <p>$I = I_m \sin \omega t$</p> <p>فرع الجهد = صفر</p>

RLC	RC	RL
$V = \sqrt{V_R^2 + (V_L - V_C)^2}$	$V = \sqrt{V_R^2 + V_C^2}$	$V = \sqrt{V_R^2 + V_L^2}$
$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2}$
$\tan \theta = \frac{X_L - X_C}{R}$	$\tan \theta = -\frac{X_C}{R}$	$\tan \theta = \frac{X_L}{R}$
<p>θ موجب كبير</p> <p>$X_C < X_L \rightarrow \theta < 0 \rightarrow V$ يتقدم (مقدمة)</p> <p>$X_C > X_L \rightarrow \theta > 0 \rightarrow V$ يتأخر (متأخر)</p> <p>$X_C = X_L \rightarrow \theta = 0 \rightarrow V$ يتقدم (أدوية)</p>	<p>θ سالب أو انه موجب يتأخر</p> <p>عند الصفر - بزاوية θ</p>	<p>θ موجبة أي انه موجب يتقدم</p> <p>على التيار بزاوية $\theta > 0$</p>

الدائرة الهلزية

دائرة يتم فيها تفاعل إلفانه الكهربية المتفرقة من المكثف مع شكل مجال كهربي مع الحلف مع شكل مجال مغناطيسي.

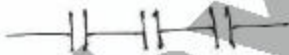
الاستخدام: دوائر الإدخال والإرسال

دائرة الرنين

إذا أثرت عدة ترددات في دائرة هيلزية فإنه الدائرة لتتجمع مجرور سوى إلفان المساوي لإلفان التردد بأكثر قيمة وتصبح الدائرة في حالة رنين.

الاستخدام: دوائر الاستقبال والإرسال

مكثفات متصلة على التوالي



$$X_C' = X_{C1} + X_{C2} + X_{C3}$$

$$\frac{1}{C'} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3}$$

$$C' = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$$

ملاحظة فقط



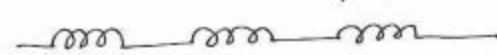
مكثفات متصلة على التوازي

$$\frac{1}{X_C'} = \frac{1}{X_{C1}} + \frac{1}{X_{C2}} + \frac{1}{X_{C3}}$$

$$C' = C_1 + C_2 + C_3$$

physics in use

مكثفات متصلة على التوالي



$$X_L' = X_{L1} + X_{L2} + X_{L3}$$

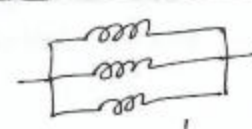
$$L' = L_1 + L_2 + L_3$$

$$L' = N L, X_L' = N X_L$$

المكثف الحثي

مكثفات التوازي

ملاحظة فقط



مكثفات متصلة على التوازي

$$\frac{1}{X_L'} = \frac{1}{X_{L1}} + \frac{1}{X_{L2}} + \frac{1}{X_{L3}}$$

$$\frac{1}{L'} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \frac{1}{L_3}$$

$$X_L' = \frac{X_L}{N}, L' = \frac{L}{N}$$

$$X_L' = \frac{X_{L1} X_{L2}}{X_{L1} + X_{L2}}, L' = \frac{L_1 L_2}{L_1 + L_2}$$

ملاحظة فقط

افكار وقوانين الفصل الرابع

دوائر التيار المتردد

١- التيار المار في الدائرة هو التيار الفعّال I_{eff} اي ان قراءة الاميتر في الدائرة هو I_{eff}

٢- عند حساب المعاوقة نلاحظ اننا نتعامل مع متجهات وليس قيم قياسية

٣- مصدر التيار في الدائرة هو دينامو $V_{max} = NAB\omega$

٤- لحساب شدة التيار في الدائرة $I = \frac{V_{مصدر تيار دوائر}}{Z_{معاوقة}}$

٥- لحساب Z فإن $Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$ في حالة وجود عنصرين فقط نحذف العنصر الثالث

مثّل : دائرة $RL \rightarrow Z = \sqrt{R^2 + X_L^2}$

دائرة $RC \rightarrow Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$

دائرة $LC \rightarrow Z = \sqrt{(X_L - X_C)^2}$

$$\tan\theta = \frac{X_L - X_C}{R}$$

$$\tan\theta = \frac{V_L - V_C}{V_R}$$

٦- لحساب زاوية الطور بين الجهد والتيار

$$\tan\theta = \frac{X_L}{R}$$

في حالة وجود عنصرين فقط : دائرة RL

$$\tan\theta = \frac{-X_C}{R}$$

دائرة RC

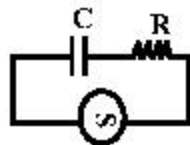
٧- لمعرفة إذا كان الجهد يتقدم ام يتأخر على التيار نحسب θ فإذا كانت :

θ سالبة \leftarrow الجهد يتأخر على التيار θ موجبة \leftarrow الجهد يتقدم على التيار $\theta = 0$ صفر الجهد والتيار لهما نفس الطور

٨- لحساب القدرة المستنفدة في أي دائرة تيار متردد $P_{av} = I^2 R$

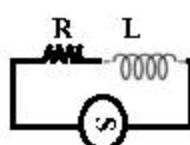
بيّنا لا تستنفذ في المكثف حيث تختزن على شكل مجال كهربي ولا تستنفذ في الملف حيث تختزن على شكل مجال مغناطيسي

٩- عند زيادة التردد في الدوائر الآتية :



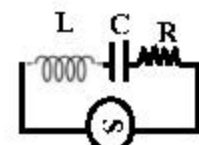
$$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$$

بزيادة X_C يقل Z ويزداد I



$$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2}$$

بزيادة f تزداد X_L ويزداد Z ويقل I



في حالة رنين

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

بزيادة f تزداد Z ويقل I

عندما تصبح الدائرة في حالة رنين يكون:

$$f_o = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \quad L = \frac{1}{4\pi^2 f_o^2 C} \quad C = \frac{1}{4\pi^2 f_o^2 L}$$

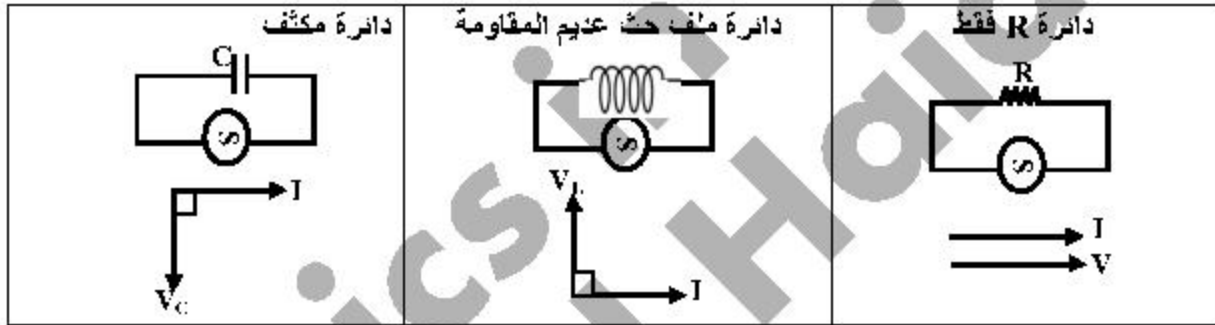
10- لجعل الدائرة التي تحتوي على ملف حث ومقاومة اومية في حالة رنين نصل مكثف بحيث $X_C = X_L$

11- لجعل الدائرة التي تحتوي على مكثف ومقاومة اومية في حالة رنين نصل ملف حث بحيث $X_C = X_L$

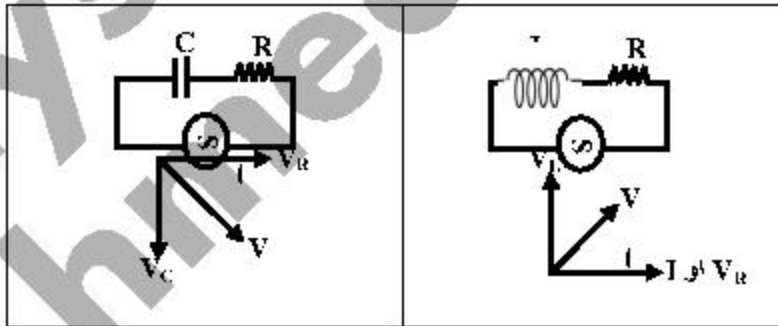
13- ملف الحث الذي له مقاومة اومية عند مرور تيار متردد به فإن معاوقته $Z = \sqrt{R^2 + X_L^2}$

وعند امرار تيار مستمر بملف الحث الذي له مقاومة اومية فإن $X_L = \text{zero}$ ويكون $Z = R$ اي ان الملف يقاوم التيار عن طريق مقاومته الاومية فقط

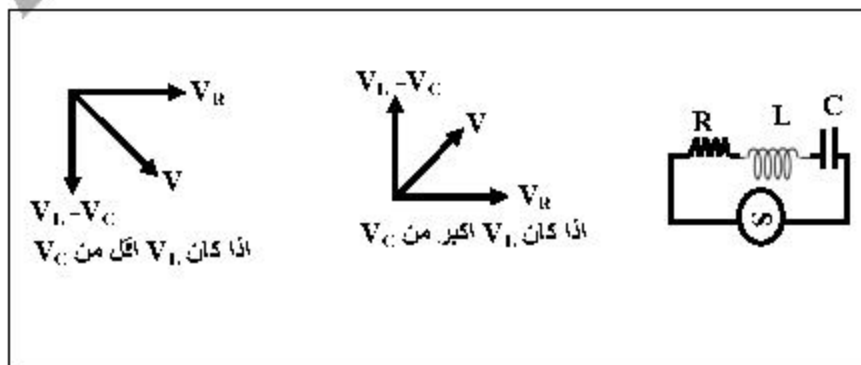
14- عن التمثيل الاتجاهي اولاً:- (دوائر تحتوي على عنصر واحد)



ثانياً :- دوائر تحتوي على عنصرين



ثالثاً:- دوائر تحتوي على ثلاث عناصر



عمل الدائرة المهتزة خلال دورة كاملة

case	1	2	3	4	5
circuit					
V بين لوحي المكثف	+max	يتناقص	0	يتزايد	-max
Q على اللوح العلوي	+max	تتناقص	0	يتزايد	-Max
I	0	يتزايد (عكس عقارب الساعة)	Max	يتناقص	0
B	0	يتزايد	max	يتناقص	0
E					

	6	7	8	9
circuit				
V بين لوحي المكثف	يتناقص	0	يتزايد	+max
Q على اللوح العلوي	تتناقص	0	يتزايد	+max
I	يتزايد (مع عقارب الساعة)	max	يتناقص	0
B	يتزايد	max	يتناقص	0
E				

ALUMED WARDER

$$E = \frac{1}{2} CV^2 \quad \text{الطاقة المخزنة في المكثف}$$

$$E = \frac{1}{2} LI^2 \quad \text{الطاقة المخزنة في الملف}$$